



## KATEDRA TECHNIK WYTWARZANIA I AUTOMATYZACJI

Przedmiot:

**Napęd i sterowanie maszyn**

Temat  
ćwiczenia:

Programowanie robota przemysłowego

Numer ćwiczenia:  
**7**

### 1. Cel ćwiczenia

Celem ćwiczenia jest zapoznanie się z układami napędowymi i sterowaniem stosowanym w robotach przemysłowych. Ćwiczenie obejmuje poznanie podstawowych operacji, sposobu programowania, oraz czynności obsługowych robota przemysłowego oraz zapoznanie się z podstawowymi trybami jego pracy

- tryb pracy ręcznej,
- tryb uczenia,
- tryb pracy automatycznej.

### 2. Przebieg ćwiczenia

1. Uruchomić robota przemysłowego pod nadzorem prowadzącego ćwiczenie.
2. Zapoznać się ze sposobem sterowania w trybie pracy ręcznej
3. W trybie pracy ręcznej dokonać przejazdu w każdej osi sterowanej, z wykorzystaniem dwóch rodzajów sterowania.
4. Napisać prosty program sterujący.
5. Zaprogramować pozycje robota w trybie TEACH.
6. W trybie automatycznym wykonać prosty program sterujący.

### 3. Wytyczne do opracowania sprawozdania

Sprawozdanie studenci wykonują indywidualnie i samodzielnie.

Sprawozdanie powinno zawierać:

- datę ćwiczenia, grupę, imię i nazwisko osoby biorącej udział w ćwiczeniu,
- schemat blokowy stanowiska laboratoryjnego,
- przebieg ćwiczenia,
- kod programu napisanego w trakcie trwania ćwiczenia wraz z komentarzami,
- wnioski.